Platz-Nr.: Name:	Vorname:	Matrikel-Nr.:				
BERGISCHE UNIVERSITÄT WUPPERTAL FK 3: SCHUMPETER SCHOOL OF BUSINESS AND ECONOMICS  Master of Science						
Prüfungsgebiet:	MWiWi 4.1 Advanced OF	R methods in Operations Management				
Tag der Prüfung:	23.07.2025					
Name des Prüfers:	Prof. Dr. Bock					
Erlaubte Hilfsmittel:	Taschenrechner (nicht pro	grammierbar)				
Bearbeiten Sie <b>alle der v</b>	v <b>ier gegebenen Aufgaben</b> volls	ständig!				
Die Lösungen zu den Au	fgaben sollen gegliedert und in	vollständigen zusammenhängenden Sät-				
zen dargestellt und Rech	nungen mit ihren Zwischenschri	itten nachvollziehbar sein. Ein Ergebnis				
ohne nachvollziehbare	Rechnung erhält keine Punkt	e.				
Die Darstellungsform ur	nd die Systematik der Gedanker	nführung gehen in die Bewertung eben-				
falls ein. In Klammern is	st für jede Aufgabe die Anzahl	der maximal möglichen Punkte angege-				
ben, die bei einer richtige	en und vollständigen Bearbeitun	g erreicht werden können. Sie entspricht				
in etwa dem erwarteten 2	Zeitbedarf in Minuten.					

Insgesamt können 90 Punkte erreicht werden. Für eine erfolgreiche Bearbeitung müssen we-

Die Klausur besteht inklusive Deckblatt und Formelsammlung aus 6 Seiten.

Unterschrift:

nigstens 45 Punkte erworben werden.

## **Aufgabe 1 (Line-TSP)**

[24 Punkte]

Gegeben sei eine lösbare Line-TSP Instanz mit 5 Kunden und Fahrzeuggeschwindigkeit v=1. Die Orte und Fälligkeiten sind der nachfolgenden Tabelle zu entnehmen:

Kunde i	1	2	3	4	5
Ort x <sub>i</sub> von Kunde i	1	7	9	17	18
Fälligkeit $d_i$	45	21	0	11	55

- a) Definieren Sie die Zustände  $V^+(i,j)$  und  $V^-(i,j)$ . (4 Punkte)
- b) Wie unterscheidet sich der Zustand  $V^+(i,j)$  von dem Zustand  $U^+(i,j)$ ? (2 Punkte)
- c) Ermitteln Sie mithilfe eines geeigneten Ansatzes der Dynamischen Programmierung den Zustand  $V^-(1,4)$  und geben Sie die hieraus entstehende optimale Tour an. Gehen Sie davon aus, dass die gegebene Instanz lösbar ist. (9 Punkte)
- d) Nun sei eine vollständig gelöste allgemeine Instanz mit  $n \in \mathbb{N}$  Kunden und Startkunde  $i^* \in \{1, ..., n\}$  gegeben. D.h. für alle  $i, j \in \{1, ..., n\}$ ,  $i \leq j$  sind  $V^+(i, j)$  und  $V^-(i, j)$  bekannt. Es kommt nun ein neuer Kunde i = 0 mit  $x_0 < x_1$  hinzu. Es gilt für die Kundenorte  $\forall i, j \in \{1, ..., n\}$  mit i < j:  $x_i < x_j$ . Wie viele noch nicht vorher bekannte Zustände  $V^+(i, j)$  und  $V^-(i, j)$  mit  $i, j \in \{0, ..., n\}$ ,  $i \leq j$ , müssen Sie bestimmen, um Zustand  $V^+(0, n)$  ermitteln zu können?  $V^+(0, n)$  ist hierbei nicht mitzuzählen während demgegenüber möglicherweise unzulässige Zustände (also diejenigen, die den Wert " $\infty$ " erhalten) mitzuzählen sind. Begründen Sie Ihre Antwort.

## **Aufgabe 2 (Knapsack-Problem)**

[21 Punkte]

Gegeben sei ein 0-1-Knapsack-Problem mit n Gütern, Nutzen  $p_j$  und Gewicht  $w_j$  für alle Güter  $j \in \{1, ..., n\}$  und Kapazität C.

- a) Erstellen Sie für den allgemeinen Fall des 0-1-Knapsack-Problems mit *n* Gütern das ganzzahlige lineare Programm. (4 Punkte)
- b) Betrachten Sie nun ein sogenanntes 0-3-Knapsack-Problem, also eines, bei dem jedes Gut bis zu dreimal mitgenommen werden kann. Ihnen steht allerdings nur ein Verfahren zur optimalen Lösung des 0-1-Knapsack-Problems zur Verfügung. Können Sie dieses Verfahren auch dazu nutzen, das gegebene 0-3-Knapsack-Problem optimal zu lösen? Nehmen Sie begründet hierzu Stellung. (8 Punkte)
- c) Berechnen Sie mithilfe eines **Best-first B&B-Verfahrens** die **ersten fünf Knoten** (Wurzelknoten eingeschlossen) des Enumerationsprozesses für die nachfolgende Instanz mit C = 21. Verzweigen Sie über das kritische Gut. Für die Berechnung aller benötigten Schranken in jedem Knoten nutzen Sie lediglich die erzielten Ergebnisse der LP-Relaxierung. (9 Punkte)

Gut i	1	2	3	4	5	6
Nutzen p <sub>i</sub>	20	4	28	27	36	5
Gewicht w <sub>i</sub>	4	2	7	9	6	5

## **Aufgabe 3 (Cutting-Stock Problem)**

[20 Punkte]

Wir betrachten das folgende Cutting-Stock Problem, bei dem jede Rolle die Kapazität W = 13 besitzt.

Produkttyp (Finaltyp)	1	2	3	4
Länge w <sub>i</sub>	2	5	3	7
Anzahl b <sub>i</sub>	16	7	28	14

a) Überprüfen Sie, ob die ausschließliche Verwendung der Schnittmuster

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

zu einer optimalen Lösung für die LP-Relaxierung des obigen Cutting Stock Problems führt. Zeigen Sie dazu die Optimalität der obigen Lösung oder geben Sie ein verbesserndes Schnittmuster an. Gehen Sie davon aus, dass die erste Dualvariable den Wert  $\frac{2}{13}$  besitzt.

Hinweis: Schreiben Sie die Restriktionen zur Findung eines verbessernden Schnittmusters detailliert auf. (15 Punkte)

b) Wir unterstellen nun, dass die ausschließliche Verwendung der obigen Schnittmuster zu einer optimalen Lösung für die LP-Relaxierung des obigen Cutting Stock Problems führt. Geben Sie den Zielfunktionswert der ausschließlich mit den obigen Schnittmustern erzielbaren Lösung für die LP-Relaxierung des betrachteten Cutting Stock Problems an. Was bedeutet dieser Wert für die optimale Lösung des ursprünglichen Cutting Stock Problems? Wenn Sie unter a) keine Lösung ermitteln konnten, wählen Sie eine beliebige Lösung.

- a) Sie überlegen, ein Tabu Search Verfahren zur Lösung eines komplexen Optimierungsproblems zu entwickeln. Skizzieren Sie kurz die aus Ihrer Sicht bestehenden wesentlichen strukturellen Nachteile, die ein solches Verfahren besitzt. Welcher dieser Nachteile wurde in den bekannten Tabu Search Verfahren von Nowicki und Smutnicki (1996) zum Job Shop Scheduling Problem und von Taillard, Badeau, Gendreau, Guertin, und Potvin (1997) zum Vehicle Routing Problem mit Soft Time Windows hauptsächlich versucht zu verbessern und welche Methodik wurde hierzu jeweils eingesetzt? (11 Punkte)
- b) Zur Überprüfung, ob eine betrachtete Lösung S im Rahmen eines Tabu Search Verfahrens einen Tabu Status erhält sollen nacheinander T sogenannte Fingerprints eingesetzt werden, die wir vereinfachend als  $f_1, ..., f_T$  bezeichnen. Damit ergeben sich die folgenden Fragen:
  - i. Warum erfolgt im Rahmen eines Tabu Search Verfahrens die Vergabe von Tabu Zuständen? (2 Punkte)
  - ii. Welches Kriterium würden Sie einsetzen, um über die Reihenfolge der angewendeten *T* Fingerprints zu entscheiden. (4 Punkte)
  - iii. Erläutern Sie kurz den Ablauf zur Vergabe des Tabu Zustandes für eine gegebene Lösung S. Gehen Sie dabei auch auf die Daten ein, die Sie hierfür speichern müssen. Müssen für die Identifikation eines Tabu Zustandes einer aktuellen Lösung S immer alle T Fingerprints eingesetzt werden oder reicht es, dass bereits ein Fingerprint  $f_i$  einen Tabu Zustand identifiziert? (8 Punkte)

## Formeln:

$$\begin{split} &J(j,l,k) = \left\{i \middle| j \leq i \leq l \land p_{i} < p_{k}\right\} \\ &V(\varnothing,t) = 0 \text{ and } V\left(\left\{j\right\},t\right) = \max\left\{0,t+p_{j}-d_{j}\right\} \\ &V\left(J\left(j,l,k\right),t\right) = \min_{\delta} \begin{pmatrix} V\left(J\left(j,k'+\delta,k'\right),t\right) + \max\left(0,t+p_{k'} + \sum_{j \in J\left(j,k'+\delta,k'\right)} p_{j} - d_{k'}\right) \\ + V\left(J\left(k'+\delta+1,l,k'\right),t + \sum_{j \in J\left(j,k'+\delta,k\right)} p_{j}\right) \end{pmatrix}, \\ &\text{with } k' \in J\left(j,l,k\right) \text{ is such that } p_{k'} = \max\left\{p_{i} \middle| i \in J\left(j,l,k\right)\right\} \end{split}$$

$$LB = \left| J\left(\frac{1}{2},1\right) \right| + \left[\frac{1}{2} \cdot \left| J\left[\frac{1}{2},\frac{1}{2}\right] \right| \right|$$

$$LB = \left[ \left| J\left(\frac{2}{3},1\right) \right| + \frac{2}{3} \cdot \left| J\left[\frac{2}{3},\frac{2}{3}\right] \right| + \frac{1}{2} \cdot \left| J\left(\frac{1}{3},\frac{2}{3}\right) \right| + \frac{1}{3} \cdot \left| J\left[\frac{1}{3},\frac{1}{3}\right] \right| \right]$$

$$C(M) = \max \left\{ \sum_{i=0}^{k} t_{k:M+1-i} : k \in \left\{1, \dots, \left| \frac{N-1}{M} \right| \right\} \right\}$$

$$LB = \min \left\{ M : C(M) \le C \right\}$$

$$E_{j} := \left[ \frac{\left(t_{j} + \sum_{h \in F_{j}} t_{h}\right)}{C} \right] \qquad for j = 1, \dots, N$$

$$L_{j}(M) := M + 1 - \left[ \frac{\left(t_{j} + \sum_{h \in F_{j}} t_{h}\right)}{C} \right] \qquad for j = 1, \dots, N$$

$$LB = \min \left\{ M \mid L_{j}(M) \ge E_{j} \forall j \right\}$$

$$L(j) = \sum_{k \in \{h \mid h < j, h \in F_{j}^{i}\}} L(k) + 1$$

If 
$$x < e^{\frac{-\Delta}{t}}$$
, then  $S_0 = S$ 

$$\forall i < i^* < j : U^+(i,j) = \min \{ V^+(i,j-1) + x_j - x_{j-1}, V^-(i,j-1) + x_j - x_i \}$$

$$\forall i < i^* < j : U^-(i,j) = \min\{V^-(i+1,j) + X_{i+1} - X_i, V^+(i+1,j) + X_j - X_i\}$$